

No. 15-126 講習会

とことんわかる自動車のモデリングと制御2015

～ドライバを中心に据えた車両運動制御を考える～

(交通・物流部門 企画)

協賛(予定) : 計測自動制御学会, 自動車技術会, システム制御情報学会, 精密工学会, 電気学会, 電子情報通信学会, 日本工学会, 日本シミュレーション学会, 日本ファジィ学会, 日本フルードパワーシステム学会

開催日 : 2015年11月6日(金)

会場 : 日本機械学会(東京都新宿区信濃町35番地 信濃町煉瓦館5F)

趣旨 : 昨今の風潮である「自動運転」ではなく、「ドライバを中心に据えた車両運動制御を考える」というテーマで今年の“とことんわかる自動車のモデリングと制御”講習会を企画致します。車両特性、タイヤ特性のモデル化や評価法について学ぶとともに、前後輪荷重配分制御や関連する車両運動制御の最先端の実践技術を演目として構成し、講師の方にはわかりやすく説明して頂きます。また、講演内容についての質疑応答を含めたパネルディスカッションも予定しています。

題目・講師

9:20-9:30 開会挨拶(自動車技術委員会委員長 (株)本田技術研究所 河合 俊岳)

(1) 9:30-10:30 前後加速度を伴う時の定常旋回限界特性の表示法

近畿大学 准教授 酒井 英樹

(2) 10:40-11:40 タイヤモデル概観およびタイヤ接地メカニズムについて

(株)ブリヂストン 桑山 勲

11:40-12:30 昼食休憩

(3) 12:30-13:30 横運動に係り加減速するドライバモデルと制御(G-Vectoring)について

神奈川工科大学 教授 山門 誠

(4) 13:40-14:40 二輪の新機構と新しいモビリティへの挑戦

ヤマハ発動機(株) 辻井 栄一郎

(5) 14:50-15:50 DYC(Direct Yaw-moment Control)の基本と実践

トヨタ自動車(株) 門崎 司朗

(6) 16:00-17:00 パネルディスカッション テーマ:ドライバを中心に据えた車両運動制御

コーディネーター (株)本田技術研究所 河合 俊岳

17:00-17:10 閉会挨拶(自動車技術委員会幹事 ヤマハ発動機(株) 藤井 茂)

聴講料 会員および協賛団体会員 16,000円(学生員 3,000円),

会員外 27,000円(一般学生 4,000円)。いずれも、教材1冊分を含みます。

教材 教材のみご希望の場合の方、または聴講者で教材を余分にご希望の方は、1冊につき会員 2,500円、会員外 4,000円で頒布いたしますので、開催前に予約申込み下さい。講習会終了後に発送いたします。

申込方法 下記よりオンライン申し込みをお願い致します。

https://www2.jsme.or.jp/fw/index.php?action=kousyu_index&gyojino=15-126

問合せ先 日本機械学会 交通・物流部門担当 大黒

電話 (03) 5360-3503, FAX (03) 5360-3508, E-mail:daikoku@jsme.or.jp